

中国「具身智能（エンボディドAI）」の雄：X Square Robot（自変量机器人）の戦略解剖

圧倒的な資本力と「4大テック」の支持



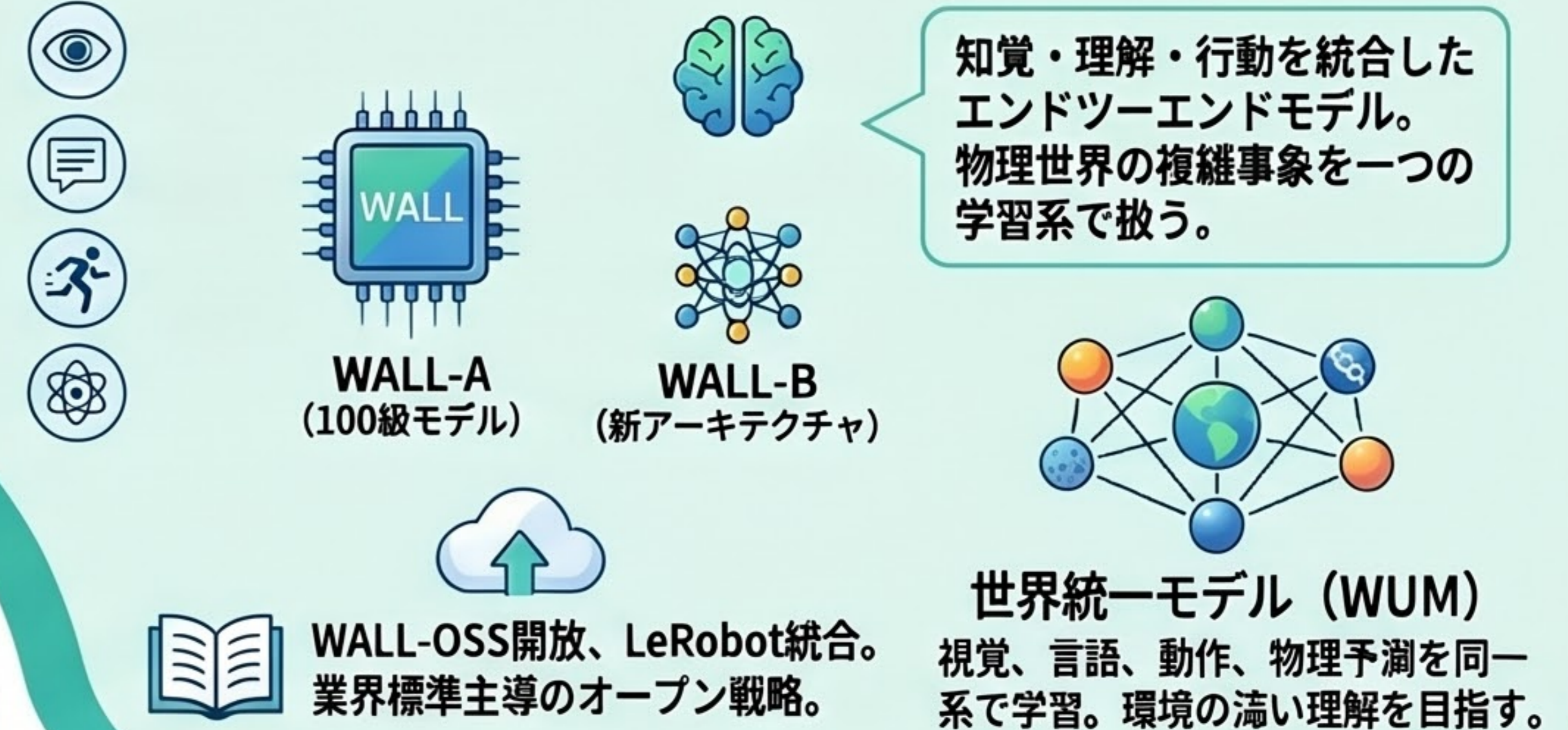
約20億元

Bラウンド大型資金調達
(2026年4月完了)

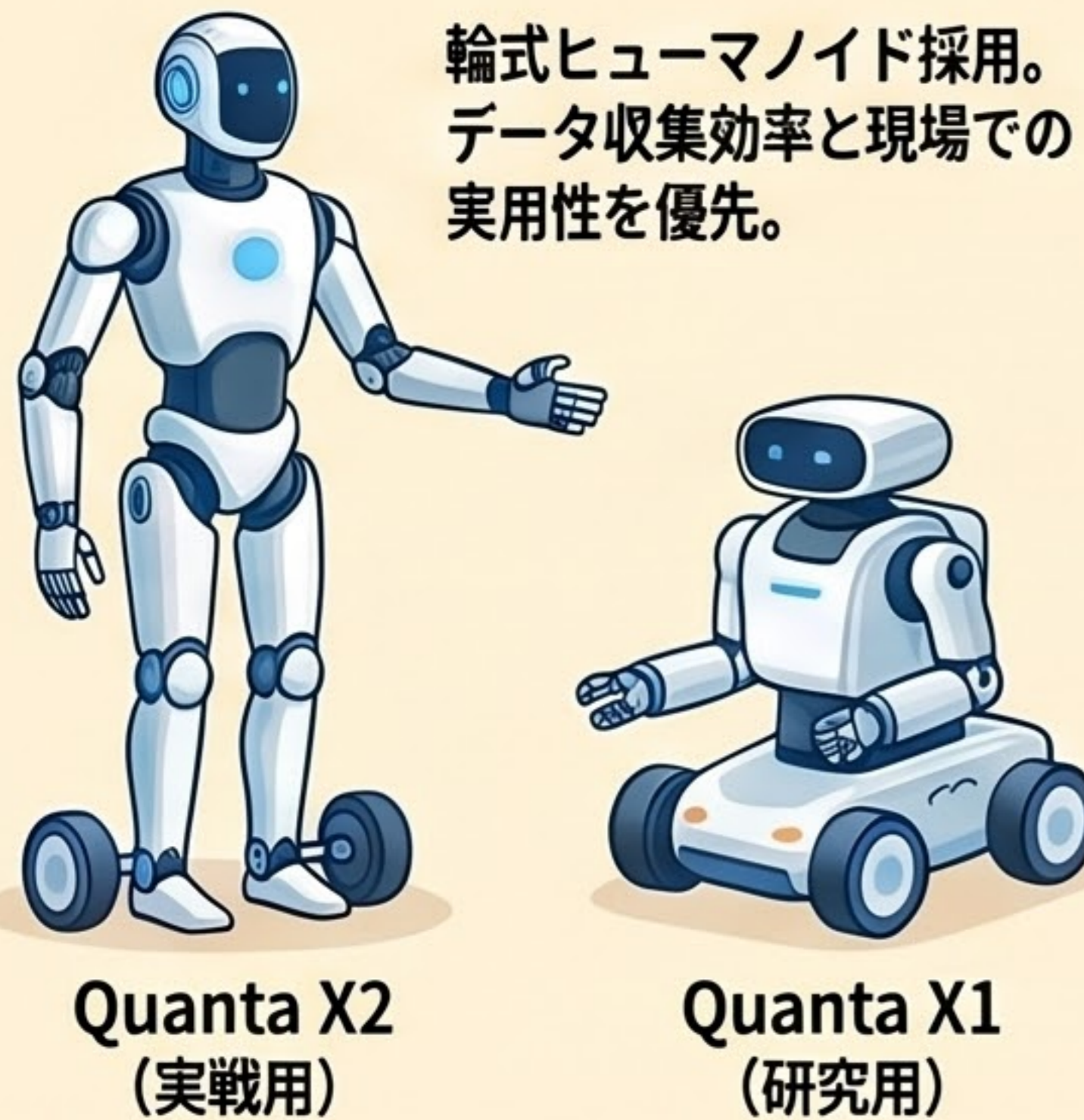


産業資本による戦略的投資。自社
エコシステムへの実装を見据えた動き。

技術戦略：物理世界の基盤モデル「WALL」



実戦型ハードウェア：Quantaシリーズ



主要ハードウェアのスペック比較

モデル名	高さ / 自由度	作業能力
Quanta X1	97cm / 20自由度	作業高 0~1m
Quanta X2	164cm / 62自由度	双腕最大 25kg
ArtiXon Hand	20自由度	指先触覚・精密把持

事業モデル：家庭を「学習場」にする新戦略



PHYSICAL WORLD
FOUNDATION MODEL
(ロボットの脳)